

# Anatec



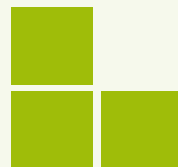
## MONOCOQUE S 3B

- > SONDEUR **ALF 100** (optionnel)
- > FISH FINDER **ALF 100** (optional)
- > ECOSONDA **ALF 100** (opcional)



MANUEL D'UTILISATION | USER MANUAL | MANUAL DE UTILIZACION

# Anatec



## GARANTIE & SERVICE APRÈS-VENTE

### > Pour les bateaux

Tous les bateaux sont garantis 2 ans (pièces mécaniques et composants électroniques).

#### **N'est pas couvert par la garantie :**

- Les casses d'éléments plastiques.
- Les servomoteurs endommagés suite à une casse d'éléments mécaniques lors de mauvaises manipulations.

*IMPORTANT : En cas de problème, vous devez dans un premier temps contacter le SAV ANATEC dont les coordonnées sont inscrites ci-dessous. Inutile de retourner le bateau chez le distributeur. La majorité des pannes sera détectée et solutionnée par un simple appel téléphonique.*

*Avant de contacter le SAV, munissez-vous de la notice d'utilisation et ayez le bateau à portée de main.*

### > Pour les échosondeurs

L'ALF 100 bénéficie d'une garantie de 1 an pour une utilisation conforme (excluant les appareils tombés dans l'eau ou endommagés par une cause externe).

Le montage par vos soins de l'écho sondeur n'affecte pas la garantie, pour autant que vous n'ayez pas fait de mauvaises manipulations lors de cette l'opération.

#### **Coordonnées SAV ANATEC**

**Mr Pascal MALAVASI**

**Tél : 06 84 12 28 52**

**Notez que les pièces détachées pour tous les modèles de bateaux sont également disponibles chez les distributeurs de la marque ANATEC.**

ZI INDAR - 9, rue François Coli - CS 30089  
33293 BLANQUEFORT Cedex - France



Vous venez d'acquérir un bateau amorceur ANATEC et nous vous remercions de la confiance que vous nous avez accordée.

Avant la mise à l'eau de votre bateau, lisez cette notice attentivement, elle vous apportera les informations nécessaires à la bonne utilisation de l'amorceur et à son entretien.

Bonne navigation !



## **MONOCOQUE** **S 3B**



*Coloris « Noir »*



*Coloris « Noir »*

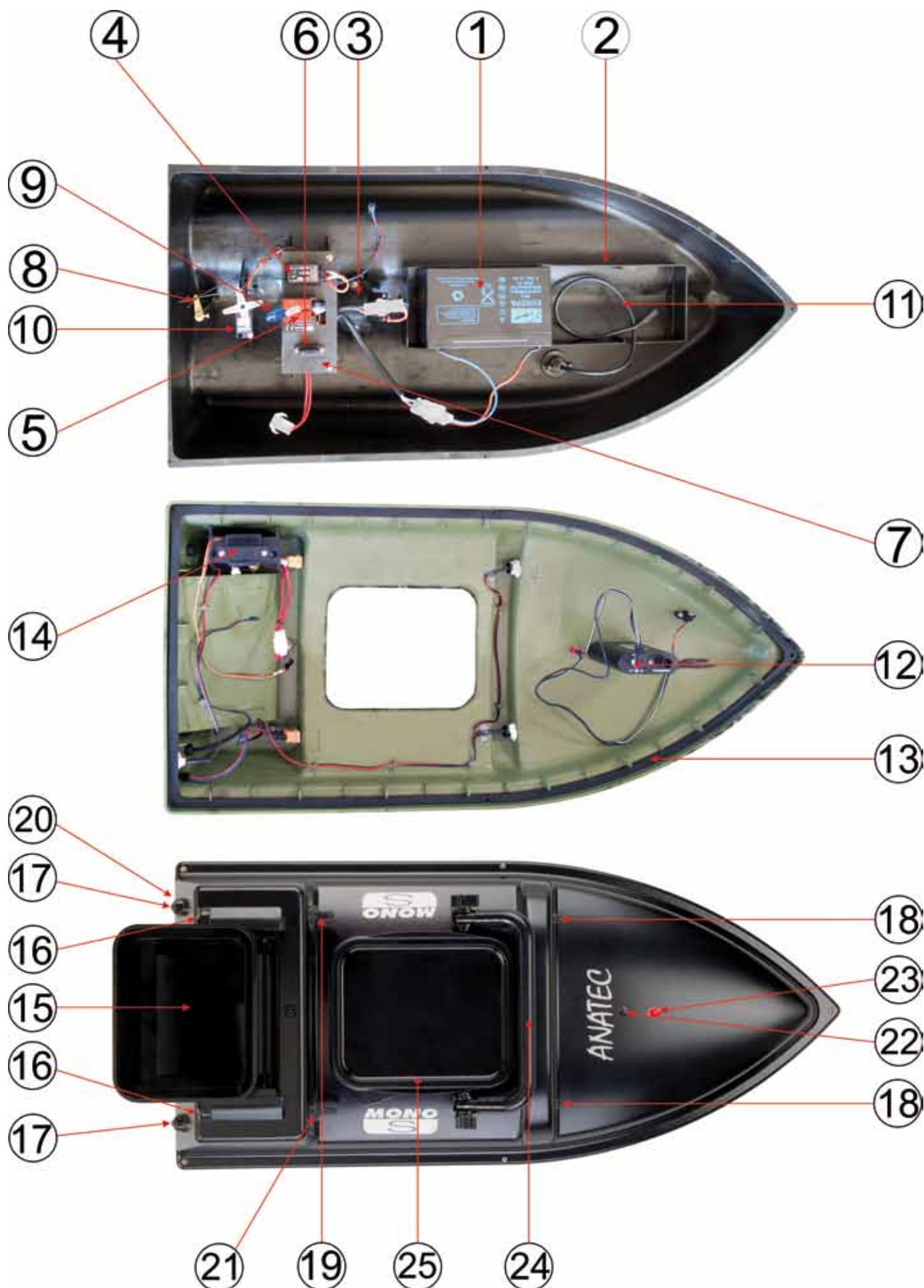


*Coloris « Landlake camo »*



*Coloris « Landlake camo »*

# Vue générale du MONOCOQUE ANATEC



## Légende

- ① **Batterie principale**  
Il s'agit d'un accumulateur au plomb 6V/ 12 Ah placé dans la coque.  
Pour connaître le mode d'emploi relatif au chargement et à l'utilisation de la batterie, reportez-vous à la page 10.
- ② **Rail de positionnement**  
Il s'agit d'une glissière servant de logement à la batterie. Selon l'importance de la charge du bateau, il est judicieux de déplacer la batterie vers l'arrière en vue d'optimiser l'équilibre de l'ensemble.
- ③ **Moteur**  
Le monocoque ANATEC est pourvu d'un moteur ventilé qui assure la propulsion du bateau.
- ④ **Récepteur radio**  
Ce composant principal reçoit le signal radio envoyé par l'émetteur (télécommande) et transmet les informations à tous les éléments du bateau.
- ⑤ **Variateur de vitesse**  
Composant électronique qui contrôle la vitesse du moteur.
- ⑥ **Fusible**  
Il protège le variateur de vitesse contre tout blocage du moteur.  
(Utiliser strictement des fusibles de 10 Ampères (pour un variateur de 40R)).
- ⑦ **Plaque électronique**  
Ce support plastique accueille le porte fusible, le récepteur radio ainsi que le variateur de vitesse. Maintenu au bateau par 2 vis, il peut être extrait facilement du bateau et les éléments qu'il accueille sont déconnectables rapidement.
- ⑧ **Mécanisme de gouvernail**
- ⑨ **Tube graisseur de l'arbre d'hélice**  
Il permet de lubrifier l'arbre d'hélice à l'aide de la bombe de graisse fournie.  
Pour connaître les modalités et précautions de graissage, reportez-vous à la page 11.
- ⑩ **Servomoteur de gouvernail**
- ⑪ **Entrée câble sonde pour échosondeur ALF (optionnel)**
- ⑫ **Emetteur échosondeur ALF (optionnel)**
- ⑬ **Joint d'étanchéité**
- ⑭ **Servomoteur trappe de bac**  
Il permet d'ouvrir et de fermer la trappe du bac d'amorçage.
- ⑮ **Bac d'amorçage**
- ⑯ **Clips de blocage de bac**
- ⑰ **Eclairage arrière (2 diodes rouges haute visibilité)**
- ⑱ **Eclairage avant (2 diodes blanches haute visibilité)**
- ⑲ **Interrupteur d'éclairage**
- ⑳ **LED témoin**  
Elle rend compte du niveau de charge de la batterie.
- ㉑ **Interrupteur général ON/OFF (mise sous tension du bateau)**
- ㉒ **Interrupteur ON/OFF (mise sous tension échosondeur)**
- ㉓ **Pas de vis antenne échosondeur**
- ㉔ **Poignée de transport**
- ㉕ **Trappe d'accès**  
Fermée par un couvercle, elle permet l'accès au compartiment batterie ainsi qu'à la plaque électronique.

# Généralités

De conception simple, le monocoque ANATEC vous permettra d'optimiser vos pêches par une approche différente.

Son faible encombrement et sa coque spécialement étudiée le rendent facilement manœuvrable et l'apprentissage de ses différentes fonctions en action de pêche est très facile, même pour une personne novice en matière de bateaux radiocommandés.

Dimensions: 75 X 35 X 36 cm

Poids: 6 kg

Vitesse: 1.3 m/s

Charge maxi du bac: 1kg

## Mise en service et mise à l'eau du bateau

### Mise en place de la batterie

**La batterie est fournie chargée, inutile de la remettre en charge lors de la première utilisation du bateau. Avant de connecter la batterie, vérifiez que l'interrupteur de mise sous tension est sur la position OFF.**

Otez le couvercle, placez la batterie dans le logement prévu à cet effet (2) et procédez à sa connexion.

### Mise sous tension de la télécommande

La télécommande MX10 est fournie avec un accumulateur rechargeable intégré de haute capacité. Avant de mettre la télécommande sous tension, il est nécessaire de mettre en charge l'accumulateur.

Connectez le chargeur fourni à la prise de charge située sur le côté droit de la télécommande.

Le temps de charge est d'environ 12 heures.

**Attention, durant toute la durée de charge, la télécommande doit être en position « OFF » (interrupteur vers le bas). Ne jamais allumer l'émetteur tant qu'il est relié au chargeur.**

Une fois chargée, la télécommande peut être mise sous tension. Pousser l'interrupteur central en position « ON » (interrupteur vers le haut).

### Mise en place du bac d'amorçage

Le bac d'amorçage est amovible, positionnez ce dernier dans les glissières prévues à cet effet et sécurisez le à l'aide des clips de blocage (16).

### Mise sous tension du bateau :

Avant de positionner l'interrupteur général (21) sur position ON, assurez-vous :

- Que la télécommande est sous tension, son antenne dépliée et que le niveau de charge des accumulateurs est satisfaisant.
- Que la batterie est branchée correctement dans le bateau.

### Mise à l'eau et conduite du bateau

Avant de faire naviguer le bateau, il est préférable d'effectuer un test préalable de fonctionnement des différents composants.

Lors de la mise en marche, le variateur recherche le programme de fonctionnement, cette étape dure quelques secondes, pendant ce délai, vous n'avez pas le contrôle du moteur.

Si tout fonctionne correctement, procédez à la mise à l'eau.

Attention, ne jamais faire fonctionner le moteur hors de l'eau au-delà de quelques secondes.

Concernant la conduite du bateau et l'utilisation de la télécommande, reportez-vous à la notice de fonctionnement de la télécommande.

Avant de procéder à la dépose des lignes et l'amorçage en conditions réelles de pêche, il est conseillé de bien prendre en main le bateau (conduite et fonctionnalités).

Nous conseillons fortement de procéder à la première mise à l'eau dans un endroit calme et peu profond et d'éviter les berges encombrées d'obstacles (branches, rochers, herbiers).

# Télécommande GRAUPNER MX10



## Généralités

Les monocoques sont désormais livrés avec la télécommande GRAUPNER MX10 qui bénéficie de la dernière technologie HoTT de communication bidirectionnelle à 2,4 GHz.

Cette nouvelle technologie est le nec plus ultra en matière de télécommande, elle permet de solutionner les problèmes d'interférences malencontreuses qui provoquent l'ouverture de la trappe ou le largage des lignes au mauvais moment.

Egalement, lorsque plusieurs utilisateurs sont à portée, il n'est plus nécessaire d'effectuer un changement de quartz pour régler les fréquences radio. L'attribution des différents canaux se fait automatiquement.

Enfin cette nouvelle technologie ne nécessite plus d'antenne sur le bateau, ce qui facilite grandement l'accès sous les branches basses.

Grâce à ces nouvelles télécommandes, la portée de transmission peut aller jusqu'à 350m, ce qui permet d'exclure tout risque de perte de contrôle.

L'alimentation est assurée par une batterie NiMH 1500 mAh rechargeable (notez qu'il n'est pas nécessaire de sortir la batterie de la télécommande pour la recharger).

Pour sa protection, la télécommande est accompagnée d'une housse en plastique transparent qui permet son utilisation en cas de pluie. Il est important de ne jamais utiliser la télécommande sous la pluie sans cette protection.

## Caractéristiques générales MX10

- Radiocommande en technologie 2,4 GHz GRAUPNER HoTT de dernière génération.
- Communication bidirectionnelle entre l'émetteur et le récepteur.
- Temps de réaction extrêmement rapide grâce à une transmission directe des données du processeur principal vers le récepteur 2.4 GHz.
- Antenne courte, repliable.
- 5 voies de commande.
- Interrupteur Dual-Rate, 2 positions, 70% / 100%.
- Procédure Binding simple et rapide (réattribution des canaux de communication).
- Plage de tension de fonctionnement du récepteur extrêmement large (de 3,6 V à 8,4 V).
- Alerte en cas de tension trop faible.
- Insensibilité maximale aux interférences grâce au mode fréquence Hopping et à la large plage de fréquence.

## Eléments de commande de la télécommande MX-10



Monocoque « S »



Monocoque « 3B »

Pour plus d'informations concernant le fonctionnement de la télécommande MX-10, consultez la notice détaillée jointe avec celle-ci.

# Mode d'emploi du monocoque ANATEC en conditions de pêche

## Amorçage et dépose des lignes

Plus qu'un simple bateau radiocommandé, le monocoque ANATEC a été spécialement conçu pour vous faciliter certains aspects techniques de la pêche.

Il vous sera possible de déposer vos lignes ou des repères, mais aussi d'amorcer, le tout à longue distance et avec une très grande précision.

Situé à l'arrière du bateau, le bac à amorce possède une capacité de 1 Kg (vous pouvez le remplir avec n'importe quel type d'amorce (bouillettes, graines, pellets, farine...). Il s'ouvre et se ferme sous l'action de l'interrupteur « Channel 5 » de la télécommande.

## LA VERSION 3 BACS



Le monocoque 3 bacs reprend absolument tous les éléments du monocoque S, avec en plus 2 bacs à amorce supplémentaires situés de chaque côté du bateau.

Chaque bac peut contenir jusqu'à 1 Kg d'amorce ce qui porte la capacité totale du monocoque 3B à 3 Kg.

Les 2 bacs latéraux sont pourvus d'un système d'ouverture immédiate.

La commande d'ouverture de ces derniers est indépendante.

## Mise en place de la ligne dans le bac

Avant toute manipulation, il est essentiel de mettre la télécommande sous tension. Dans le cas contraire, la trappe est libre et s'ouvre sous le poids de l'amorçage.

Placer la ligne dans le bac en passant par-dessous puis refermer la trappe en actionnant l'interrupteur de la télécommande.

Ne jamais manœuvrer la trappe du bac à la main lorsque le bateau est sous tension.

Prendre garde à bien positionner le fil dans l'échancrure prévue à cet effet.

Ne jamais dépasser 1 kg de charge dans le bac. **Une surcharge pourrait entraîner la destruction du servomoteur.**

Lorsque la ligne est en place, il est fortement recommandé de ne pas faire reculer le bateau car la bannière pourrait se prendre dans l'hélice.

## Eclairage

4 diodes ultra puissantes, 2 blanches à l'avant et 2 rouges à l'arrière permettent de repérer la position du bateau de jour comme de nuit, même à très grande distance.

Pour allumer le circuit d'éclairage, actionnez l'interrupteur placé sur la coque extérieure du bateau (19).

Pour l'aller et le retour, la luminosité des diodes vous donnent la direction. Si le bateau dévie de sa trajectoire, l'intensité des diodes diminue car vous ne les voyez plus de face.

# Conditions d'utilisation et précautions

## Étanchéité

A l'intérieur du bateau, les composants électroniques sont protégés de l'humidité.

Veillez à ce que l'eau ne pénètre pas en grosse quantité dans la coque, s'il est submergé, le moteur pourrait être court-circuité.

Ne surtout pas faire naviguer l'amorceur sans son couvercle de protection.

Si l'eau remonte dans la coque par l'arbre d'hélice, c'est que le graissage n'est pas suffisant (se reporter au chapitre graissage).

Après chaque utilisation, veillez à bien sécher le bateau et assurez-vous de stocker ce dernier hors de son sac avec le capot ouvert, de façon à faire sécher l'intérieur. Cela évitera la corrosion des composants électriques.

**La télécommande n'est pas étanche et très sensible à l'eau, même pendant la session de pêche, il convient de toujours la stocker à l'abri de l'humidité après son utilisation.**

## Chargement de la batterie et autonomie

Connectez le cordon de sortie du chargeur à celui de la batterie à charger.

Connectez le chargeur à une prise de courant 220 Volts – 50 Hz

Le temps de charge est de 12 heures pour une batterie de 12 Ah (avec un chargeur de 1000 mAh).

Une fois le chargement terminé, déconnectez le chargeur de la prise de courant puis déconnectez la batterie du chargeur.

- Ne jamais laisser une batterie en charge plus de 12 heures.

- Ne laissez jamais une batterie déchargée, rechargez-la dès que possible.

Une batterie chargée à fond garde la charge pendant 20 mois.

- Ne jamais brancher une batterie à un chargeur défectueux ou endommagé.

Le stockage de la batterie doit se faire dans un environnement sec et à l'abri du gel.

La batterie contient de l'acide extrêmement corrosif, en cas de choc, l'acide peut s'échapper des accumulateurs et causer des dégâts importants.

Concernant l'autonomie, le bateau est pourvu d'une batterie principale de 6V-12 Ah qui assure une utilisation intensive de 90 mn.

Pour augmenter l'autonomie de fonctionnement, évitez de faire tourner le moteur à plein régime, préférez une allure modérée plus économe en énergie.

Des batteries supplémentaires peuvent être achetées séparément.

Un témoin de charge de la batterie est situé à l'arrière du bateau.

LED clignotant verte : batterie pleine.

LED clignotante orange : batterie faible.

LED clignotante rouge : batterie vide.

Les batteries au plomb sont dangereuses pour l'homme et son environnement, toute batterie usagée doit être déposée chez un collecteur agréé en vue de son recyclage.

## Fonction du fusible

Le fusible d'origine est de 10 A il est prévu pour un variateur de 40R.

Le porte fusible est positionné sur la plaquette électrique à l'intérieur du bateau, pour accéder au fusible, il faut ôter le capuchon noir.

Le fusible protège uniquement le variateur de vitesse contre un blocage accidentel de l'hélice par un corps étranger.

Ne jamais remplacer le fusible par un pontage ou un fusible d'ampérage plus élevé. En cas de blocage de l'hélice, celui-ci ne remplira pas sa fonction et il y a risque d'incendie.

Lorsque le fusible est HS, seul l'éclairage du bateau fonctionne.

Attention, le fusible ne protège en aucun cas d'autres éléments de l'amorceur, ni contre tout inversement de polarité. Toute inversion de polarité endommagerait les circuits électriques avec un risque important d'incendie et de destruction du variateur.

## Graissage

Un bon graissage de l'arbre d'hélice est indispensable pour assurer une étanchéité parfaite en évitant que l'eau remonte le long de l'arbre jusque dans la coque.

Pour être efficace, il doit se faire la veille de la partie de pêche. Cela permettra à la graisse de figer et de remplir correctement son rôle.

Notez qu'il n'est pas nécessaire d'effectuer un graissage avant chaque partie de pêche. Tant que l'eau ne remonte pas dans la coque par les arbres d'hélices, il n'est pas nécessaire de graisser.

### Mode opératoire :

Assurez-vous que le bateau soit totalement sec.

Otez le couvercle et faites sortir le tube translucide puis connectez l'extrémité rouge à la bombe de graisse.

Pour que la graisse pénètre correctement dans la transmission lors du graissage, il est nécessaire de faire tourner le moteur à bas régime pendant l'opération.

Lorsque vous observez la graisse sortir par l'hélice à l'extérieur du bateau, vous pouvez stopper l'opération.

Le pack comprend une bombe de graisse pressurisée.

## Transport du bateau

Il ne faut jamais transporter l'amorceur avec la batterie à l'intérieur. Celle-ci pourrait bouger et occasionner des dégâts irréversibles aux éléments internes du bateau.



# Echosondeur ALF 100 (optionnel)

Si vous avez opté pour un modèle de bateau équipé d'origine d'un écho sondeur ALF100, la notice qui suit vous permettra de vous familiariser avec les différentes fonctions.

Si vous avez choisi une version de bateau non équipée, notez qu'il est possible de vous procurer et de monter vous-même le sondeur sur votre bateau. Dans ce cas vous recevez un kit comprenant les pièces nécessaires au montage.

## Les éléments du sondeur sont les suivants :

- Un boîtier de transmission électronique.
- Un interrupteur de mise sous tension pour activer ou désactiver le sondeur.
- Une antenne émettrice.
- Une sonde.
- Un Boîtier de réception (écran) autonome avec antenne.

## Utilisation

La notice qui suit vous permettra de vous familiariser avec les différentes fonctions du sondeur.

### • Mise en service du récepteur

- Dévissez la vis centrale du compartiment pile et enlevez le capot en le faisant glisser vers le bas.
- Insérez 8 piles LR6 AAA.
- Appuyez sur le bouton « POWER & EXIT KEY » pour mettre l'appareil sous tension.

## Caractéristiques techniques

- Taille écran totale: 153 X 110 X 44 mm
- Taille de l'écran LCD: 94 X 64 mm
- Définition écran: 240 X 128 pixels
- Plage de fonctionnement profondeur : De 0.6 à 30 mètres
- Distance de transmission maxi : 300 mètres
- Plage de fonctionnement température : De -10°C à + 50°C
- Angle de sonde : 80°

# Description du récepteur (écran)

Le sondeur ALF 100 est livré avec un support



- |                                     |                                      |
|-------------------------------------|--------------------------------------|
| ① Touche Power/Exit                 | ⑧ Icône de poisson                   |
| ② Touche Entrée                     | ⑨ Indication de profondeur de l'écho |
| ③ Touche menu                       | ⑩ Tracé du fond                      |
| ④ Touche de navigation dans le menu | ⑪ Echelle de profondeur              |
| ⑤ Indication de profondeur          | ⑫ Niveau de batterie                 |
| ⑥ Indication de température         | ⑬ Antenne démontable                 |
| ⑦ Ligne de surface de l'eau         |                                      |

## • Etude des fonctions accessibles depuis le menu

### Langue (language)

Sélectionnez votre langue préférée.

### Unités (unit)

Ce paramètre permet de définir l'unité de mesure pour les longueurs (profondeur) et les températures.

### Bip touche (Beeper)

Lorsque cette fonction est activée, l'appareil émettra un bip sonore à chaque pression de touche.

### Réinitialisation (System Reset)

Réinitialise les paramètres par défaut de l'appareil.

### Simulateur (simulator)

Le simulateur vous permettra de visualiser l'écran comme si vous étiez en condition réelles de sondage.

### Echelle de profondeur (depth range)

Celle-ci définit la profondeur maximale montrée sur l'écran, c'est-à-dire la profondeur correspondant à la ligne horizontale située en bas de l'écran. Les différentes échelles possibles sont 3, 5, 10, 15, 20, 25, 30, 35 et 40 mètres.

Si l'échelle de profondeur est en mode AUTO le récepteur adapte lui-même l'échelle en fonction de la profondeur.

La Ligne de surface de l'eau représente la profondeur 0 et est représentée par une ligne en pointillés. Elle est très utile pour estimer la profondeur à laquelle se trouvent les poissons en fonction de l'échelle de profondeur indiquée en bas à gauche de l'écran.

### Zoom (Zoom range)

La fonction zoom permet le grossissement de certains détails montrés à l'écran, cela peut être des signaux de poissons ou certaines parties du relief du fond.

### Rétro éclairage : (back light)

Permet d'activer l'éclairage de l'écran avec 10 niveaux de luminosité différents.

### Contraste (contrast)

Le contraste accentue la lisibilité des indications qui apparaissent sur l'écran.

### Overlap Data

Cette fonction permet de sélectionner l'information figurant en haut à gauche de l'écran, juste en dessous de l'indication de profondeur.

Les possibilités sont : température de l'air, température de l'eau ou niveau de charge de la batterie de l'émetteur situé dans le bateau.

### Alarme de profondeur (depth alarm)

L'appareil émettra un bip sonore lorsqu'un seuil de profondeur minimal est atteint.

Vous pouvez régler ce seuil manuellement.

### Alarme poisson (Fish Alarm)

Lorsque cette fonction est activée, l'appareil émet un bip sonore à chaque fois qu'un écho de poisson est détecté.

### Alarme batterie sondeur (Main Battery)

Il s'agit d'une alarme associée au niveau de batterie de l'écho sondeur. Quand le niveau de batterie est plus bas que le niveau spécifié, l'écran va alors émettre un signal sonore et l'inscription Main VTG Low apparaîtra sur l'écran.

Entrez le niveau de batterie que vous désirez pour mettre en route l'alarme.

### Alarme batterie bateau (Boat Battery)

Il s'agit d'une alarme associée au niveau de batterie du bateau. Quand le niveau de batterie est plus bas que le niveau spécifié, l'écran va alors émettre un signal sonore et l'inscription Boat VTG Low apparaîtra sur l'écran.

Entrez le niveau de batterie que vous désirez pour mettre en route l'alarme.

### **Sensibilité (sensitive)**

Le réglage de ce paramètre agit sur la sensibilité de la sonde.

Lorsque l'eau est claire ou qu'il y a beaucoup de fond, il est conseillé d'augmenter la sensibilité. A contrario, lorsque l'eau est trouble ou agitée il est préférable de diminuer la sensibilité pour limiter les échos parasites.

### **Identification poissons (fish ID)**

Cette fonction détermine le mode d'affichage des échos détectés.

Lorsqu'elle est activée, le sondeur analyse les retours d'échos et différencie ceux qui sont des poissons de ceux qui ne sont que des structures ou objets inertes.

Les échos sont donc retranscrits sous la forme d'une petite icône de poisson.

Il est possible de régler le niveau de sensibilité de la fonction « fish ID » afin d'éliminer les signaux les plus faibles et de ne conserver que les plus forts.

Il est important de comprendre que le sonar ne peut pas toujours faire la différence entre un poisson ou un objet flottant entre deux eaux, il est donc possible qu'il vous montre un poisson là où il n'y en a pas.

Pour analyser au maximum les couches d'eau, nous recommandons de désactiver la fonction « Fish ID » et d'étudier seulement les retours d'écho réels.

### **La ligne grise (Magic GrayLine)**

Le modèle de sondeur ALF100 possède une fonction très intéressante qui vous permettra d'apprécier la densité du fond. Ainsi, selon la force du signal reçu, l'image sera constituée de pixels plus clairs ou plus sombres.

Avec la configuration de base (ON) plus la force du signal est importante, plus la zone sera représentée par des pixels clairs (synonyme de fond dur). Inversement, des signaux faibles se traduiront par des zones de pixels clairs (synonyme de fond mou).

Il est possible d'inverser l'interprétation du signal en cochant « INVERSED ».

### **Filtre bruit (Noise Filter)**

La fonction « Noise Filter » permet d'éliminer les signaux parasites et d'obtenir une image plus claire à l'écran.

En fonction de l'ampleur des perturbations alentours (turbulences, sources électriques ou mécaniques) il est possible de régler le niveau du filtre.

## **• Problèmes fréquents**

Si vous rencontrez des problèmes avec votre appareil nous vous invitons à lire soigneusement ce chapitre avant de contacter le service après-vente.

### **Rien n'apparaît à l'écran à l'allumage**

Assurez-vous que la polarité des piles est respectée et aussi qu'elles contiennent suffisamment de charge.

### **Le sondeur fonctionne mais le défilement de l'image sur l'écran ne se fait pas ou est stoppé.**

- Des obstacles sont présents entre le transmetteur et le récepteur et gênent la bonne réception du signal.
- Le bateau se situe au-delà de la zone couverte par le signal radio. La portée de ce dernier est de 350 mètres maximum. Passé cette distance le signal reçu risque d'être inconsistant voire inexistant.

Notez que le signal radio peut être fortement perturbé et diminué par les conditions météorologiques (pluie ou ciel couvert avec une humidité importante). Dans certains cas, la portée du signal de transmission peut être divisée par deux.

Pour améliorer la transmission, nous conseillons de tenir le récepteur incliné vers l'avant avec l'antenne orienté en direction de la surface de l'eau.

- Le signal interfère avec d'autres instruments qui utilisent la même fréquence de transmission (433Mhz).
- La profondeur est trop faible ou trop importante. L'appareil a une étendue de profondeur allant de 0,6 mètre jusqu'à 30 mètres.

### **L'image donne peu de détails ou, au contraire, est parasitée**

- La sonde peut être sale ce qui gêne son bon fonctionnement.
- Le signal est perturbé par d'autres instruments causant du bruit électro-magnétique.
- L'eau est turbulente ou chargée de matières en suspension.



# Anatec



## WARRANTY AND SERVICE

### > For boats

All boats are guaranteed for 2 years (mechanical parts and electronic components).

#### **Not covered by warranty:**

- Breakage of plastic components.
- The motors damaged due to mechanical breakage when mis-handled.

*IMPORTANT : If you have problems, you should initially contact ANATEC after sales service whose details are listed below. No need to return the boat to the dealer. The majority of failures can be solved by a simple phone call.*

*Before contacting customer service, please have the instructions and boat to hand.*

### > For echo sounders

The ALF 100 have a 1 year warranty for proper use (excluding the product being submerged in water or damage caused by mis-handling).

Setting up the echo sounder does not affect the warranty, provided that you have not damaged it by mis-handling.

#### **ANATEC UK after sales contact details:**

**The Cabin Tackle Store**  
**Furnace Lakes**  
**Guildford Road**  
**Slinfold**  
**Horsham**  
**West Sussex**  
**RH13 0QZ**

**Tel: 01403 78 40 55**

**Email: [sales@baitboats.net](mailto:sales@baitboats.net)**

**Note that the spare parts for all models of boats are also available from distributors of the ANATEC brand.**

**ZI INDAR - 9, rue François Coli - CS 30089**  
**33293 BLANQUEFORT Cedex - France**



Thank you for purchasing an ANATEC bait boat.

Before launching your bait boat for the first time, please read this user's manual carefully to ensure proper use and maintenance.



## **MONOHULL S 3B**



*Color « Black »*



*Color « Black »*

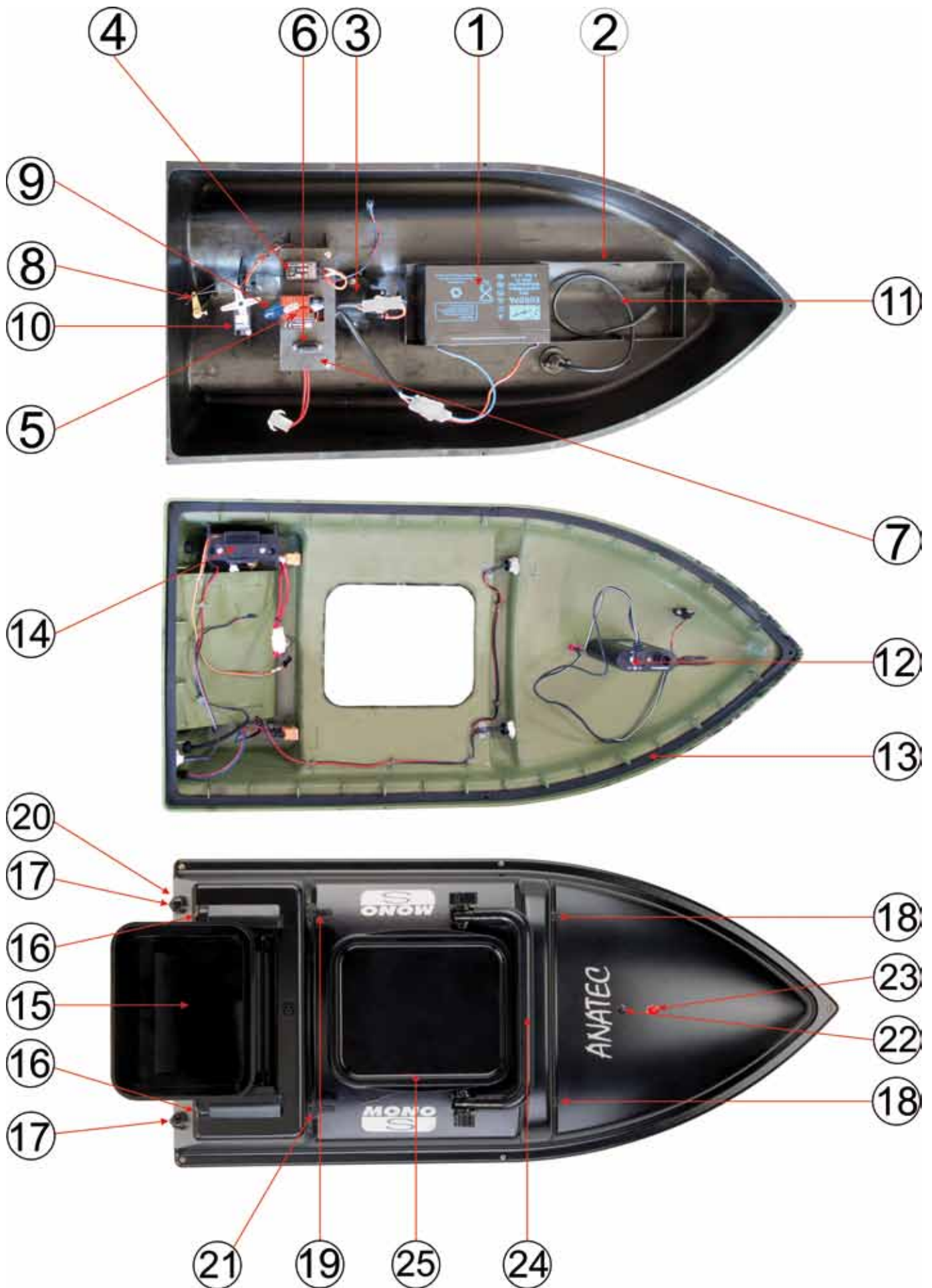


*Color « Landlake camo »*



*Color « Landlake camo »*

## Overview of the ANATEC monohull



## Description

- ① **Main Battery**  
This is a lead acid battery 6V / 12 Ah positioned in the hull.  
For the user manual on the loading and use of the battery, see page 24.
- ② **Battery housing / positioning**  
Depending on the size of the boat load, you are able to move the battery either further forward or backwards in order to optimize the balance of the bait boat and load.
- ③ **Engine**  
The ANATEC mono hull is equipped with a ventilated motor which propels the boat.
- ④ **Radio receiver**  
The main component receives the radio signal sent by the transmitter (remote control) and transmits the information to all elements of the boat.
- ⑤ **Speed controller**  
Electronic component that controls the speed of the engine.
- ⑥ **Fuse**  
This protects the speed control against any engine problems.  
(Only use 10 amp fuses (for 40R))
- ⑦ **Electronic circuit board**  
This board houses the fuse, the radio receiver and the controller. Fixed to the boat by two screws, it can be removed easily from the boat as well. The individual parts (fuse, receiver & controller) can also be easily disconnected.
- ⑧ **Rudder mechanism**
- ⑨ **Propeller shaft lubrication tube**  
This allows the lubrication of the propeller shaft using the supplied grease bomb.  
For terms and lubrication precautions, see page 25.
- ⑩ **Rudder motor**
- ⑪ **Cable probe for ALF fish finder (optional)**
- ⑫ **ALF sounder transmitter (optional)**
- ⑬ **Seal**
- ⑭ **Bin hatch activator**
- ⑮ **Bait tray**
- ⑯ **Bait tray retention clips**
- ⑰ **Rear Lighting (2 red Leds - high visibility)**
- ⑱ **Front lighting (2 white Leds - high visibility)**
- ⑲ **Light switch**
- ⑳ **LED indicator**  
This shows the battery charge level.
- ㉑ **Main ON / OFF switch (power boat)**
- ㉒ **Power ON / OFF for fish finder**
- ㉓ **fish finder antenna fixing point**
- ㉔ **Carrying handle**
- ㉕ **Access panel**  
Enables access to the battery compartment and the circuit board.

# General

The simple, mono hull design will help optimize your fishing.

Its compactness and specially designed hull makes it easy to maneuver. During fishing, it is easy to learn how to control the various functions even for a person who is new to radio controlled boats.

Learning about its various functions to be fishing is very easy even for someone new to radio controlled boats.

Dimensions: 75 X 35 X 36 cm

Operating weight: 6 kg

Speed: 1.3 m/s

Loading weight: 1kg

## Commissioning and launching the boat

### Fitting the battery

The battery is supplied ready charged. There is no need to re-charge the battery before the first use.

Before connecting the battery, make sure the power switch is turned to OFF.

Remove the lid, place the battery into the housing provided for this purpose (2) and connect it.

### Turning on the remote control

The remote MX10 comes with a rechargeable high capacity built-in battery. Before using the remote control, it is necessary to charge it first.

Connect the supplied charger to the charge jack located on the right side of the remote.

The charging time is approximately 12 hours.

NOTE: Whilst charging the remote control, ensure that it is in the «OFF» position (switch down). Never turn on the remote control while it is connected to the charger.

Once charged, the remote can be switched on. Push the main switch to «ON» (switch up).

### Setting up the bait tray

The bait tray is removable, slide it into the slots and secure it with the help of locking/retaining clips (16).

### Turning on the boat

Before switching the main power switch to ON, make sure that:

- The remote control is switched on, its antenna extended and that the battery charge level is satisfactory.
- The battery is properly connected to the boat.

### Launch and operation of the vessel

Before putting the boat in the water, you should perform a preliminary test of the different working components.

When first switched on, the motor will search for a connection to all other components which will take a few seconds. During this time you will have no control over the motor.

If everything works correctly, proceed to launch.

Be careful not to run the engine out of the water for more than a few seconds.

Before using the boat, please read the operating instructions for the remote control.

It is strongly advised that before setting the boat with lines & bait, to practice operating the boat and remote control to ensure that you understand fully how to control the boat.

We strongly recommend that you first use the boat in calm and shallow conditions, avoiding branches, rocks, reeds and any other obstacles.

# GRAUPNER MX10 remote control



## General

ANATEC Monohulls are now supplied with the Graupner MX10 remote control which boasts the latest technology HoTT bidirectional communication at 2.4 GHz.

This new technology is the ultimate in remote control, it solves the interference problems that cause unexpected trap door opening or dropping lines at the wrong time.

Also, when multiple users are within range, it is no longer necessary to change or adjust radio frequencies channels. The allocation of channels is done automatically.

Finally this new technology no longer requires an antenna on the boat, which greatly improves access under the low branches.

Thanks to these new remotes, with a range of up to 350m, there is less risk of losing control of your boat.

Power is provided by a 1500 mAh rechargeable NiMH battery (note that it is not necessary to remove the battery from the remote control to recharge).

For its protection, the remote is supplied with by a clear plastic cover that allows its use even in rain. It is important to never use the remote in the rain without this protective cover.

## Graupner MX10 general characteristics

- Remote Technology 2.4 GHz Graupner HoTT latest generation.
- Bidirectional communication between transmitter and receiver.
- Extremely fast response time thanks to a direct transmission of data to the receiver main processor 2.4 GHz.
- Short antenna, foldable.
- 5 control channels.
- Dual Rate switch, 2 positions, 70% / 100%.
- Binding procedure simple and fast (reallocation of communication channels).
- Operating voltage range of the receiver extremely wide (3.6 V to 8.4 V).
- Alert in case of too low voltage.
- Maximum immunity to interference through frequency hopping mode and the wide frequency range.



Monohull « S »



Monohull « 3B »

For more information regarding the operation of the MX10 remote, please see the detailed instructions enclosed with it.

# Instructions for use of Anatec monohull in fishing conditions

## Baiting and removal of lines

More than just a radio controlled boat, the ANATEC monohull has been specially designed to help in certain technical aspects of fishing.

You will be able to set your lines or markers, and also bait over a long distance with great precision.

Located at the rear of the boat, the bait tray has a capacity of 1 kg (you can fill with any type of bait (boilie, seeds, pellets, flour, etc). It opens and closes by using the switch «Channel 5» on the remote.

## VERSION 3 BINS



This model is the same as the monohull S but has two additional bait trays on either side of the boat.

Each tray holds up to 1 Kg of bait bringing the total capacity of the monohull 3B to 3 Kg

The two side bins are provided with an instant opening system.

The opening control of these is independent.

## Loading the tray with line.

Before handling, it is essential to ensure that the remote is switched on. Otherwise, the door is free to open under the weight of the bait.

Place the line in the tray by passing underneath and close the door by pressing the switch on the remote control.

Never operate the hatch of the tank by hand when the boat is switched on.

Be careful to position the line in the notch provided for this purpose.

Do not exceed 1 kg load in the tray. Overloading can result in the destruction of the servomotor.

When the line is in place, it is strongly recommended not to reverse the boat as the line may be caught in the propeller.

## Lighting

With 4 ultra powerful LED lights, two white at the front and two red at the rear, you can pinpoint the location of the boat day and night, even at great distance.

To turn on the lighting circuit, activate the switch on the outer hull of the boat (19).

In general, the brightness or intensity of the LEDs shows how much control you have over the boat. If the boat deviates from the intended path, the intensity of the LEDs will diminish.

# Terms of Use and Precautions

## Waterproof

Inside the boat, the electronic components are protected from moisture.

Make sure water does not enter the hull in large quantities or is submerged as the engine could short circuit.

Do not try to navigate the bait boat without the protective cover.

If water goes back into the hull through the propeller shaft this is because the lubrication is not sufficient (see lubrication Chapter).

After each use, be sure to dry the boat and make sure to store it out of its storage bag with the cover open to allow the inside to dry thoroughly. This will prevent corrosion of electrical components.

**The remote is not waterproof and should always be stored in a dry place after use.**

## Battery charging and life

Connect the AC charger output to the battery.

Connect the charger to a socket 220 Volts - 50 Hz.

The charging time is 12 hours for a 12 Ah battery (with 1000 mAh charger).

Once charging is complete, disconnect the charger from the AC outlet and disconnect the battery charger.

Never leave the battery discharged, recharge it as soon as possible.

A fully charged battery retains its charge for 20 months.

Caution!

Never connect a battery to a defective or damaged charger.

Storage of the battery must be in a dry and frost-free place.

The battery contains extremely corrosive acid, in case of shock or impact, battery acid can leak and cause damage.

Regarding usage time, the boat is equipped with a main battery of 6V-12 Ah, which provides intensive use for up to 90 minutes.

To increase the battery life, do not run the engine at full throttle. Moderate speed is more energy efficient thus extending the battery life.

Additional batteries can be purchased separately.

A battery charge indicator is located at the back of the boat.

Flashing green LED: battery full.

Flashing orange LED low battery.

Flashing red LED: battery empty.

Lead acid batteries are dangerous to humans and the environment, any old batteries must be disposed of with an authorized recycling collection point.

## Function of the fuse

The original fuse is 10 A is sufficient for a 40R speed controller.

The fuse is positioned on the circuit board inside the boat. To access the fuse remove the black cap.

The fuse only protects the throttle against any accidental stoppage of the propeller by a foreign body.

Never replace the fuse with a higher amperage fuse. In the case of a blocked propeller, the fuse will not fulfill its function and there is a risk of fire.

When the fuse no longer operates, only the boat's lighting works.

Attention, the fuse does not protect any other elements of the bait boat, nor against any reversal of polarity. Reverse polarity will damage the electrical circuits with a high risk of fire.

## Lubrication

Good lubrication of the propeller shaft is essential to ensure a perfect seal by preventing water entering along the shaft into the hull.

To be effective, this must be done the evening before using the boat. This will allow the grease to congeal and fulfill its role properly.

Note that there is no need to do this before each session. As long as water does not leak back through into the hull along the propeller shaft, it is not necessary to re-grease.

### **Greasing/lubrication procedure:**

Make sure the boat is completely dry.

Remove the cover and pull the translucent tube and to a grease bomb.

To ensure that the grease enters the transmission correctly, it is necessary to run the engine at a low speed during the operation.

When you see the grease comes out through the propeller at the rear of the boat, you can stop the operation.

The pack includes a pressurized grease bomb. Only use the grease supplied with the boat.

## Transporting the boat

Do not transport the bait boat with the battery inside. It may move and cause irreversible damage to internal components of the boat.



# Fish finder ALF 100 User's manual

If you already choose a boat equipped with a ALF100 fish finder, the following user manual will let you familiarized with the product's operation and maximize the utilization.  
We invite you to read the User's guide carefully.

If you choose a non-equipped boat, note that you can buy and install yourself the fish finder on the boat.

## Packing list:

- A wireless remote sonar sensor
- A controlling box
- A ON/OFF switch
- A power cable with a batteries holder
- An antenna
- A sonar unit with plastic base

## Specification and features

### > Display

Display size: 4.5 in  
Display resolution: 240 x128 Pixels.  
Grayscale: 4 levels  
Adjustable backlight and contrast.  
Visible under sunlight.

### > Sonar & radio

Depth capability: 0.6 to 30 m  
Wireless operating range: Max 300 m  
Sonar frequency: 115 KHZ  
Sonar beam angle: 80°  
Sonar alarms: fish / shallow / low battery

### > Technical and casing

Sensor cable length: 1.2 m  
Sonar unit size: 153 X 110 X 44 mm  
Portable case size: 262 X 150 X 98 mm  
Operational temperature: -10°C to 50°C

### > Power

Control box power supply: 8 X AA Alkaline batteries  
Sonar unit power supply: 8 X AA Alkaline batteries

## Understanding the screen



**① Power/Exit key**  
The Power & Exit key is used to turn the fish finder ON or OFF. It's also used to exit a menu setting.

**② Ent key**  
The Ent key is used to confirm a setting.

**③ Menu key**  
The Menu key is used to enter into a menu setting, and switch between the menus.

**④ Up and down arrow keys**  
Up and down arrow keys are used to select a certain option on a menu or increase and decrease the value during some menu setting.

**⑤ Water depth**

**⑥ Water temp.**

**⑦ Water surface**

**⑧ Fish Icon**

**⑨ Fish depth**

**⑩ Bottom shape**

**⑪ Echelle de profondeur**

**⑫ Voltage redout**

**⑬ Antenna**

## • Accessible functions from the menu

### Language

Language is used to choose the language of menu operation.

### Units

Units is used to choose the depth unit and temp. unit.

### Beeper

Beeper is used to determine whether the fish finder will sound a tone or not when a key is pressed.

### System reset

System reset is used to restore original factory setting.

### Simulator

Simulator is used to let you practicing using the fish finder as if you were on the water.

Under the simulating mode, the simulated bottom signal with fish signals will display and move across the screen, and under the simulating mode, you still could change settings to view different sonar image to have a complete understanding of your fish finder.

### Depth Range

Depth range determines in which portion the bottom will display in the screen (for example, if the actual depth is 10 m, and the current depth range is 20 m, then the bottom will display on 50% portion of the screen.

There are total 10 levels for depth range setting.

The default setting is auto, which will keep the bottom always display in a proper portion on the screen. However in some certain situation, you could also manually select a depth range.

### Zoom range

Zoom range is used to enlarge some certain depth segment, which is helpful for you to see small details, fish signals and bottom structure.

Your fish finder has a wonderful performance to see any depth segment with any scale.

### Backlight

Backlight allows the unit to be used at night.

There are 10 levels for you to adjust the brightness of backlight.

### Contrast

Contrast can let you get a suitable display.

### Overlap data

On the upper left corner display, there are 3 readout: Water depth, temperature, voltage. Overlap data determine which readout will be displayed.

### Depth alarm

The fish finder sound an alarm tone when the bottom goes shallower or equal than the alarm's setting. Note: Once triggered, an alarm message will appear on the screen. You can press menu key to exit the depth alarm mode, however the alarm will trigger again until your boat move to an area where the water depth is beyond the depth alarm range. You also can choose exiting alarm mode by enter into death alarm menu and artificially increase the current depth alarm value to a safe grade.

### Fish alarm

The fish finder sound an alarm tone when it detects what it determines to be a fish.

### Main battery alarm

The fish finder sounds an alarm tone when the battery strength of the sonar unit is lower than the setting.

Note: Once triggered, an alarm message will appear on the screen "Main VTG low!". The alarm will repeatedly appear unless the voltage of the battery is higher than the battery alarm setting.

You can manually choose exiting the alarm mode by entering into main battery alarm menu setting, and just changing the setting to a safe value will be ok.

### Main boat alarm

The fish finder sounds an alarm tone when the battery strength of your bait boat is lower than the setting.

Note: Only when the RES sensor is powered by the battery of your bait boat, then the boat battery alarm can be available.

Note: Once triggered, an alarm message will appear on the screen "boat VTG low!". The alarm will repeatedly appear unless the voltage of the boat is higher than the setting.

You can manually choose exiting the alarm mode by entering into boat battery alarm menu setting, and just changing the setting to a safe value will be ok.

### Sensitive

Sensitive determines how echoes will be displayed on the screen.

Increasing the sensitivity will make you see more details on the screen.

In deep water, increasing the sensitivity. Whereas in shallow decreasing the sensitivity.

In most situations, just setting sensitivity to "Auto" will work well.

Note: The menu display will change from figure A to B as soon as entering menu setting.

### Fish ID sens

Fish ID sens is used to adjust the threshold of fish size detection.

If you select a higher setting, then some weaker returns can be detected and displayed as small fish on screen, which will be very helpful when you are intending to catch larger fish species.

### Magic Grayline

Grayline is used to let you see both strong and weak signals on the display.

If Grayline is "inversed", weak returns will be shown with dark pixels and strong returns with lighter pixels. This is very helpful of ensuring that weak signals will be clearly visible on the display.

If Grayline is "on", strong returns will be shown with dark pixels and weak returns with lighter pixels. This is very helpful of ensuring that strong signals will be clearly visible on the display.

## Noise filter

Noise filter is used to filter the noise from the air or water environment to get a clear sonar image on the screen. In many situations, your fish finder display will be affected by undesired signal which may be caused by your boat engine, turbulence, wiring, or other electrical and mechanical sources. Such undesired signal will produce unwanted mark on the screen, which may cause a misunderstanding of the underwater condition. In such situations when you see too much clutter on the screen, increasing the noise filter will play an effect. The larger the value is the more unexpected sonar returns will not be displayed.

If the noise filter is increased too high, most sonar returns (which maybe fish) will not be displayed. In situation while water is clear, try decreasing the noise filter, however in situation while water is turbid, try increasing the noise filter will be helpful. When the water is deep enough, the high value setting may greatly affect or even hinder your fish finder's performance to find the bottom. So, in deep water, decreasing the noise filter value will be helpful. Note: In some situations while you have big trouble with noise, try finding and fixing the interference source, rather than operating your fish finder with a very high noise filter value.

## • Trouble shooting

In the event of problem during product use, we invite you to read the following trouble shooting part carefully before you send the product for maintenance.

### No signal screen

In the fish finder fails to receive signals from the sensor, it will stop updating the screen (which will then remain unchanged).

Under any circumstances, if the sonar unit cannot receive signals transmitted by the RES sensor the screen will seem the same until signals are restored.

- ALF100 is a product depending upon line of sight. Obstacles between the handheld and the sensor can contribute to signal loss.

- ALF100 has a detection depth ranging from 0.6 to 30 meters. Incorrect readings may appear in water areas with depth less than 0.6m. Additionally, considering the sonar physical characters, we suggest you avoid using the product in shallow or small-sized enclosed water areas.

Note: The depth is calculated from the bottom of sensor, which is fixed on your bait boat.

- The maximum remote-control distance for sensor reaches 1000 feet (300). If the sensor with the bait boat moves out of the range, inconsistent signal will happen or even no signals will be transmitted to the sonar unit.

### Nothing is displayed after the fish finder is powered.

Be sure the battery's positive and negative poles are correctly oriented in the holder. Also, check if the battery has enough capacity.

### When using the device in shallow water areas, the screen does not display things normally and depths are not indicated with consistency.

ALF100 has a depth capability from 0.6 to 30m, however due to the sonar character, the sensor cannot achieve the best performance in shallow water.

Generally speaking, please use ALF100 in water area not shallow than 1m.

### The picture displayed on the screen vibrates.

The picture vibrates because the sea bottom depth being scanned is changing. Since the depth range used by the current test signal and by the previous test signal differs, plus the varying height of water bottom, pictures displayed on the screen will occupy different heights, causing the vibrating phenomenon.

### Nothing appears on the display even you can see fish under the sensor.

- Oil, dirt and fuel might cause a film to form on the sensor and reduce its effectiveness. Cleaning the surface of the transducer might help.
- Electrical noise nearby can interfere with the sonar, which will cause some weaker signals being eliminated.

### The display become so cluttered that you even could not achieve a clear bottom.

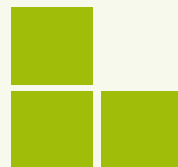
Such cluttered display maybe caused because:

- The water is too low
- The water is too turbid
- There is so much debris in the water

### The sonar unit cannot reach 300m. There is a abnormal display on the display, and when the bait boat is about 60/70m faraway, the sonar unit stop working.

- Please confirm the sensor is mounted at the proper location on your bait boat. An improper mounting location will cause abnormal display.
- Please, check the RES sensor installation, and confirm the antenna mounted on your bait boat is correctly connected to the control box through the antenna-extended cable.
- The radio performance is easily affected by cloudy or rainy day, which will cause the remote control distance decreasing greatly.

# Anatec



## GARANTIA Y SERVICIO POSVENTA

### > Para los barcos

Todos los barcos tienen una garantía de dos años (piezas mecánicas y componentes electrónicos).

#### **No está incluido en la garantía**

- La rotura de elementos plásticos.
- Los servomotores dañados como consecuencia de una rotura de elementos mecánicos durante un mal manejo.

*IMPORTANTE : en caso de problema, primero deberá contactar el Servicio Posventas (SPV ANATEC) cuyas coordenadas se incluyen a continuación. Es inútil devolver el barco al distribuidor. La mayoría de las averías se diagnosticará y resolverá mediante una simple llamada telefónica.*

*Antes de contactar con el SPV ANATEC, tenga a mano las instrucciones de uso y el barco.*

### > Para los ecosondas

El ecosonda ALF 100 tiene una garantía de 1 año siempre y cuando su utilización sea la correcta (se excluyen los aparatos caídos al agua o dañados por causa externa).

El montaje del ecosonda por sus propios medios no afecta la garantía, siempre y cuando no haya cometido manejos inapropiados durante la operación.

#### **Coordenadas SPV ANATEC:**

**SUMINISTROS SALPER  
POL. IND. LA VEGA NAVE, N°5  
ATARFE  
18230 GRENADE**

**Espagne**

**info@salpersl.com**

**Tome nota que los repuestos para todos los modelos de barcos también están disponibles en los distribuidores de la marca ANATEC.**

**ZI INDAR - 9, rue François Coli - CS 30089  
33293 BLANQUEFORT Cedex - France**



Acaba Ud. de adquirir un barco cebador ANATEC y agradecemos la confianza que ha depositado en nosotros.

Antes de poner su barco al agua, lea detenidamente este manual de utilización ya que le proporcionará la información necesaria para un buen uso del barco cebador y su mantenimiento  
¡Buena navegación!



## **MONOCASCO** **S 3B**



Colorido « Negro »



Colorido « Negro »



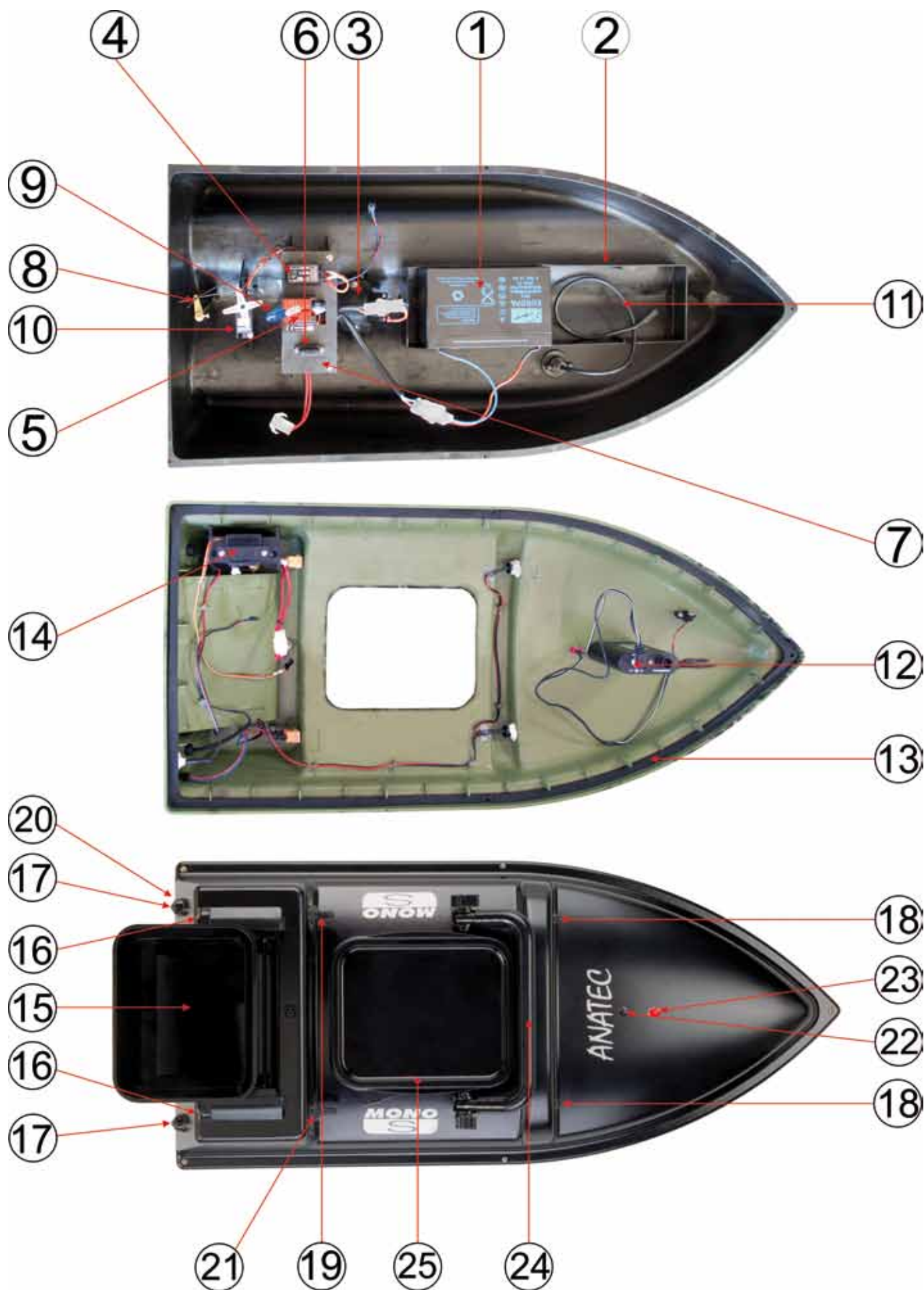
Colorido « Landlake camo »



Colorido « Landlake camo »



## Vista general del monocasco ANATEC



## Leyenda

- ① **Batería principal**  
Se trata de 1 acumulador de plomo 6V/ 12 Ah colocado dentro del casco.  
Para conocer el modo de empleo para cargar y utilizar la batería, vea la página 38.
- ② **Rail de posicionamiento**  
Se trata de una guía corredera que sirve para alojar (colocar) la batería. Según la importancia de la carga del barco, se recomienda desplazar la batería hacia la parte trasera con el fin de optimizar el equilibrio del conjunto.
- ③ **Motor**  
El monocasco ANATEC está provisto de un motor ventilado que asegura la propulsión del barco.
- ④ **Receptor de radio**  
Este componente principal recibe la señal de radio enviada por la emisora (telemando) y transmite las informaciones a todos los elementos del barco.
- ⑤ **Variador de velocidad**  
Componente electrónico que controla la velocidad del motor.
- ⑥ **Fusible**  
Protege el variador de velocidad de cualquier bloqueo del motor.  
(Utilizar únicamente fusibles de 10 Amperios para un variador de 40R)
- ⑦ **Placa electrónica**  
Este soporte de plástico aloja el portafusible, el receptor de radio así como el variador de velocidad. Se sujeta al barco mediante 2 tornillos; se puede extraer fácilmente del barco y los elementos que aloja se desconectan
- ⑧ **Mecanismo de timón (mando)**
- ⑨ **Tubo de engrase del árbol de hélice**  
Permite lubricar el árbol de hélice mediante la bomba de engrase que se suministra con el barco.  
Para conocer las modalidades y precauciones (advertencias) de engrase, vea la página 39.
- ⑩ **Servomotor del timón**
- ⑪ **Entrada cable de la sonda para el ecosonda ALF (opcional)**
- ⑫ **Emisora ecosonda ALF (opcional)**
- ⑬ **Junta de estanquidad**
- ⑭ **Servomotor trampilla de la tolva**  
Permite abrir y cerrar la trampilla de la tolva de cebado
- ⑮ **Tolva de cebado**
- ⑯ **Clips de bloqueo de la tolva**
- ⑰ **Luces traseras (2 diodos rojos de gran visibilidad)**
- ⑱ **Luces delanteras (2 diodos blancos de gran visibilidad)**
- ⑲ **Interruptor del alumbrado**
- ⑳ **LED testigo**  
Indica el nivel de carga de la batería
- ㉑ **Interruptor general ON/OFF (accionamiento del barco)**
- ㉒ **Interruptor ON/OFF (accionamiento del ecosonda)**
- ㉓ **Hilo (del tornillo) de la antena del ecosonda**
- ㉔ **Asa para transporte**
- ㉕ **Trampilla de acceso**  
Cerrada con una tapadera, permite el acceso al compartimento de la batería así como a la placa electrónica

# Generalidades

Basado en un concepto sencillo, el monocasco ANATEC le permitirá optimizar sus sesiones de pescas mediante un enfoque distinto.

Su reducido volumen y su casco especialmente estudiado hacen que sea fácil de manejar y el aprendizaje de sus diferentes funciones durante las acciones de pesca resulte muy sencillo, incluso para una persona novata en materia de barcos radiodirigidos.

Dimensiones: 75 X 35 X 36 cm

Peso: 6 kg

Velocidad: 1.3 m/s

Carga máxima de la tolva: 1kg

## Puesta en servicio y botadura del barco

### Colocación de la batería

**La batería se suministra cargada, es inútil volverla a cargar cuando utiliza el barco por primera vez.**

Antes de conectar la batería, verifique que el interruptor de accionamiento está colocado en la posición OFF. Quite la tapadera, coloque la batería en el alojamiento previsto (2) y proceda a conectarla.

### Accionamiento del telemando

El telemando MX10 se suministra con un acumulador recargable integrado de alta capacidad. Antes de accionar el telemando, es necesario poner la batería en carga.

Conecte el cargador suministrado a la toma de carga situada en el lado derecho del telemando.

El tiempo de carga es de unas 12 horas.

**Atención, mientras dura la carga, el telemando debe estar en posición OFF (interruptor hacia abajo).**

**Nunca encender la emisora mientras esté conectada al cargador.**

Una vez cargado, se puede accionar el telemando. Coloque el interruptor central en posición "ON" (interruptor hacia arriba).

### Colocación de la tolva de cebado

La tolva de cebado es amovible. Posiciónela en las guías correderas previstas al efecto y afíncela mediante clips de bloqueo (16)

### Accionamiento del barco

Antes de posicionar el interruptor general (21) en ON, asegúrese de:

- Que el telemando está enchufado, su antena desplegada y que el nivel de carga de los acumuladores es adecuado.
- Que la batería está conectada correctamente en el barco.

### Botadura y conducción del barco

Antes de poner el barco al agua, es preferible efectuar una prueba de funcionamiento de los diferentes componentes.

Durante la puesta en marcha, el variador busca el programa de funcionamiento; esta etapa dura unos segundos. Durante este tiempo, Ud, no controla el motor.

Si todo funciona correctamente, proceda a la botadura.

Atención, nunca haga funcionar el motor fuera del agua durante más de unos pocos segundos.

En cuanto a la conducción del barco y a la utilización del telemando, vea las instrucciones de funcionamiento del telemando.

Antes de proceder a la colocación de las líneas y al cebado en condiciones reales de pesca, se aconseja familiarizarse con el manejo del barco (conducción y funciones)

Aconsejamos fuertemente proceder a la primera botadura en un lugar tranquilo y poco profundo y evitar orillas cargadas de obstáculos (ramas, rocas, vegetación).

# Telemando GRAUPNER MX10



## Generalidades

En adelante, los barcos monocascos se entregan con el telemando GRAUPNER MX10 que utiliza la última tecnología HoTT de comunicación bidireccional a 2,4 GHz.

Esta nueva tecnología es el no va más en materia de telemando; permite solucionar los problemas de interferencias desafortunadas que provocan la apertura de la trampilla o el lanzamiento de las líneas en un momento inadecuado.

Igualmente, cuando hay varios barcos en los alrededores, ya no es necesario cambiar de cuarzo para regular las frecuencias de radio. La adjudicación de los diferentes canales se efectúa de manera automática. Y finalmente, esta nueva tecnología no requiere una antena en el barco, lo que facilita enormemente el acceso debajo de las ramas bajas.

Gracias a estos nuevos telemandos, el alcance de transmisión puede llegar hasta 350 m, lo que permite excluir cualquier riesgo de pérdida de control.

La alimentación está asegurada mediante una batería NiMH 1500 mAh recargable (Observe que no es necesario sacar la batería del telemando para recargarla).

Para su protección, se suministra el telemando con una funda de plástico transparente que permite su utilización en caso de lluvia. Es importante nunca utilizar el telemando bajo la lluvia sin dicha protección.

## Características generales MX10

- Radiomando en tecnología 2,4 GHz GRAUPNER HoTT de última generación.
- Comunicación bidireccional entre la emisora y el receptor.
- Tiempo de reacción extremadamente rápido gracias a una transmisión directa de los datos del procesador principal hacia el receptor 2,4 GHz.
- Antena corta, plegable.
- 5 vías de mando.
- Interruptor Dual-Rate, 2 posiciones, 70%/100%.
- Proceso Binding sencillo y rápido (re-adjudicación de los canales de comunicación).
- Gama de tensión de funcionamiento del receptor muy amplia (de 3,6 a 8,4 V).
- Alarma en caso de tensión demasiado baja.
- Insensibilidad máxima a las interferencias gracias al modo frecuencia Hopping y a la amplia gama de frecuencia.



Mango del mando de dirección



Monocasco « S »

Mango del mando de la velocidad

Apertura de las trampillas de las tolvas laterales

Mango del mando de la velocidad y de la dirección



Monocasco « 3B »

Para más información en cuanto al funcionamiento del telemando MX-10 consulte las instrucciones detalladas que se adjuntan.

# Modo de empleo del monocasco ANATEC en situación de pesca

## Cebado y deposición de las líneas

Más que un simple barco radiodirigido, el monocasco ANATEC ha sido especialmente diseñado para simplificar algunos aspectos técnicos de la pesca.

Le será posible depositar sus líneas o referencias (señales – marcas) pero también cebar, todo a gran distancia y con una gran precisión.

Situado en la parte trasera del barco, la tolva de cebado tiene una capacidad de 1 kg (puede llenarla con cualquier tipo de cebo (boilies, semillas, pellets, harina...). Se abre y se cierra con el interruptor "Channel 5" del telemando.

## LA VERSIÓN 3 TOLVAS



El monocasco de 3 tolvas tiene todos los elementos del monocasco S, con 2 tolvas de cebado adicionales situadas a cada lado del barco.

Cada tolva puede contener 1 kg de cebo, lo que lleva la capacidad del monocasco 3B a 3 kg.

Las dos tolvas están provistas de un sistema de apertura inmediata.

El mando de apertura de estas dos últimas es independiente.

## Colocación de la línea en la tolva

Antes de empezar cualquier utilización, es importante enchufar el telemando. En caso de no hacerlo, la trampilla queda liberada y se abre bajo el peso del cebo.

Colocar la línea en la tolva pasando por abajo luego cerrar la trampilla accionando el interruptor del telemando.

Nunca se debe manipular manualmente la trampilla de la tolva cuando el barco está enchufado.

Prestar atención a colocar correctamente el hilo en el surco previsto a tal efecto.

Nunca sobrepasar 1 kg de carga en la tolva. **Una sobrecarga podría ocasionar la destrucción del servomotor.**

Cuando la línea está colocada, se recomienda encarecidamente no hacer retroceder el barco dado que la línea (nylon) podría enredarse en la hélice.

## Luces

4 diodos ultrapotentes, 2 blancos en la parte delantera y 2 rojos en la parte trasera que permiten localizar la posición del barco tanto de día como de noche, incluso a gran distancia.

Para encender el circuito de iluminación, accione el interruptor colocado en el casco exterior del barco (19).

Para precisar la ida y la vuelta, la luminosidad de los diodos le indica la dirección. Si el barco se desvía de su trayectoria, la intensidad de los diodos disminuye dado que ya nos les ve de frente.



# Condiciones de utilización y precauciones

## Estanquidad

En el interior del barco, los componentes electrónicos están protegidos contra la humedad.

Tenga cuidado de que el agua no penetre en gran cantidad en el casco. Si el motor está sumergido en el agua, podría producirse un cortocircuito.

Sobre todo no haga navegar el barco sin su tapa de protección.

Si el agua entra en el casco por el árbol de hélice, significa que el engrasado no es suficiente (vea el capítulo de engrase)

Después de cada utilización, procure secar bien el barco y asegúrese de guardarlo fuera de su bolsa con su capo abierto de manera que se seque bien el interior. Esto evitará la corrosión de los componentes eléctricos.

**El telemando no es hermético y es muy sensible al agua incluso durante la sesión de pesca. Es conveniente resguardarlo siempre de la humedad, después de su utilización.**

## Carga de la batería y autonomía

Conecte el cable de salida del cargador al de la batería que se quiere cargar.

Conecte el cargador a una toma de corriente 220 V – 50 Hz.

El tiempo de carga es de 12 horas para una batería de 12 Ah (con cargador de 1000 mAh).

Una vez terminada la carga, desconecte el cargador de la toma de corriente y luego desconecte la batería del cargador.

- Nunca deje la batería en carga más de 12 h.
- No deje nunca la batería descargada, recárguela lo más pronto posible.
- Una batería cargada totalmente mantiene la carga durante 20 meses.
- Atención, no enchufe nunca una batería a un cargador defectuoso o dañado.

La batería debe guardarse en un lugar seco y resguardada del hielo.

La batería contiene un ácido tremendamente corrosivo. En caso de golpe, el ácido puede salirse de los acumuladores y causar daños importantes.

En cuanto a la autonomía, el barco está provisto de una batería principal de 6V-12Ah que asegura una utilización intensiva durante 90 min.

Para aumentar la autonomía de funcionamiento, evite hacer trabajar el motor a pleno régimen. Elija una velocidad moderada que ahorra energía.

Se pueden comprar baterías adicionales separadamente.

Un testigo de carga de la batería está situado en la parte trasera del barco.

LED parpadeante verde: batería llena

LED parpadeante naranja: batería floja

LED parpadeante roja: batería agotada

Las baterías de plomo son peligrosas para el hombre y el medioambiente. Cualquier batería usada debe ser depositada en un sitio adecuado para su reciclado.

## Función del fusible

El fusible suministrado en origen es de 10 A. Está previsto para un variador de 40R.

El portafusible está colocado en una placa eléctrica en el interior del barco. Para acceder al fusible, hay que retirar la capucha negra.

El fusible protege únicamente el variador de velocidad contra un bloqueo accidental de la hélice por un cuerpo extraño.

Nunca sustituya el fusible mediante un puente (by-pass) ni lo sustituya por un fusible de mayor amperaje. En caso de bloqueo de la hélice, el fusible no cumplirá su cometido y existe riesgo de incendio.

Cuando el fusible es HS, sólo las luces del barco funcionan.

Atención, en ningún caso el fusible protege otros elementos del barco ni contra cualquier inversión de la polaridad. Cualquier inversión de polaridad dañaría los circuitos eléctricos con un gran riesgo de incendio y destrucción del variador.

## Engrase

Un buen engrase del árbol de hélice es imprescindible para asegurar una perfecta estanquidad, evitando que el agua remonte a lo largo del árbol en el casco.

Para que sea eficaz, debe efectuarse la víspera de la sesión de pesca. Esto permitirá que la grasa se solidifique y así desempeñar correctamente su papel.

No es necesario efectuar un engrase antes de cada sesión de pesca. Mientras que el agua no entre en el casco a través de los árboles de hélice, no es necesario engrasar.

## Modo de operar

Asegúrese que el barco esté completamente seco.

Retire la tapa y saque el tubo traslúcido luego conecte la extremidad roja a la bomba de engrase.

Para que la grasa penetre correctamente en la transmisión durante el engrase, debe hacer funcionar el motor a bajo régimen durante la operación.

Cuando observe que la grasa sale por la hélice hacia el exterior del barco, puede parar la operación.

El pack incluye una bomba de engrase presurizada. Utilice únicamente la grasa suministrada con el barco.

## Transporte del barco

Nunca debe transportar el barco con la batería en su interior. Esta podría moverse y ocasionar daños irreversibles a los elementos internos del barco.



# Utilización del ecosonda ALF 100

Si ha optado por un modelo de barco equipado en origen de un ecosonda ALF100, la información siguiente le permitirá familiarizarse con las diferentes funciones.

Si ha elegido una versión de barco sin ecosonda, tome nota que es posible procurarse y montar Ud. mismo el ecosonda en su barco. En este caso, recibirá un kit con las piezas necesarias para su montaje.

Los elementos del ecosonda son los siguientes:

- Una caja de transmisión electrónica
- Un interruptor para activar o desactivar el ecosonda
- Una antena emisora
- Una sonda
- Una caja de recepción (pantalla) autónoma con antena

## Utilización

### • Puesta en servicio del receptor

- Desatornille el tornillo central del compartimento de las pilas y retire la tapadera, haciéndola deslizar hacia abajo
- Inserte 8 pilas LR6 AAA
- Pulso el botón "POWER & EXIT KEY" para accionar el aparato

## Características técnicas

- Tamaño total de la pantalla 153 x 110 x 44 mm
- Tamaño de la pantalla LCD : 94 x 64 mm
- Definición de la pantalla : 240 x 128 pixels
- Rango de funcionamiento de profundidad : de 0.6 a 30 metros
- Distancia máxima de transmisión : 300 metros
- Rango de funcionamiento de la temperatura : De -10°C a + 50°C
- Angulo de sonda : 80°

## Descripción del receptor (pantalla)

El ecosonda ALF 100 se suministra con un soporte.



- |                                   |  |
|-----------------------------------|--|
| ① Tecla Power/Exit                | ⑧ Icono de pez                           |
| ② Tecla Entrada                   | ⑨ Indicación de profundidad del ecosonda |
| ③ Tecla menú                      | ⑩ Trazado del fondo                      |
| ④ Tecla de navegación por el menú | ⑪ Escala de profundidad                  |
| ⑤ Indicador de profundidad        | ⑫ Nivel de carga de la batería           |
| ⑥ Indicador de temperatura        | ⑬ Antena desmontable                     |
| ⑦ Línea de superficie del agua    |  |

## • Estudio de las funciones accesibles desde el menú

### **Idioma (Language)**

Seleccione su idioma.

### **Unit (Unidades)**

Este parámetro permite definir la unidad de medida para las profundidades y las temperaturas.

### **Beeper (Localizador picada)**

Cuando esta función está activada, el aparato emitirá un bip sonoro a cada picada.

### **System Reset (Reinicio)**

Reinicia los parámetros por defecto del aparato.

### **Simulator (Simulador)**

El simulador le permitirá visualizar la pantalla como si estuviera en condiciones reales de sondeo.

### **Depth range (Escala de profundidad)**

Define la profundidad máxima mostrada en la pantalla. Es decir la profundidad que corresponde a la línea horizontal situada en la parte inferior de la pantalla. Las diferentes escalas posibles son 3, 5, 10, 15, 20, 25, 30, 35 y 40 metros.

Si la escala de profundidad se encuentra en modo AUTO, el propio receptor adapta la escala en función de la profundidad.

La línea de superficie del agua representa la profundidad 0 y se representa por una línea de puntos. Resulta muy útil para calcular la profundidad a la cual se encuentran los peces en función de la escala de profundidad indicada en la parte inferior izquierda de la pantalla.

### **Zoom range (Zoom)**

La función zoom permite agrandar algunos detalles mostrados en la pantalla como pueden ser las señales de peces o algunas partes del relieve del fondo.

### **Backlight (Contraluz)**

Permite activar la iluminación de la pantalla con 10 niveles de iluminación diferentes.

### **Contrast (Contraste)**

El contraste acentúa la legibilidad de las indicaciones que aparecen en la pantalla.

### **Overlap Data (Información superpuesta)**

Esta función permite seleccionar la información que figura en la parte superior izquierda de la pantalla, justo debajo de la indicación de profundidad.

Las posibilidades son: temperatura del aire, temperatura del agua o nivel de carga de la batería de la emisora situada en el barco.

### **Depth Alarm (Alarma de profundidad)**

El aparato emitirá una señal sonora cuando se alcanza un umbral mínimo de profundidad.

Este umbral puede ser regulado manualmente.

### **Fish Alarm (Alarma de pez)**

Cuando está activada esta función, el aparato emite una señal sonora a cada detección de un eco de pez.

### **Main Battery (Alarma batería ecosonda)**

Se trata de una alarma asociada al nivel de carga de la batería del ecosonda. Cuando el nivel de carga de la batería es más bajo que el especificado, la pantalla va a emitir una señal sonora y la indicación Main VTH Low aparecerá en la pantalla.

Introduzca el nivel de carga de la batería que desee para activar la alarma.

### **Boat Battery (Alarma batería barco)**

Se trata de una alarma asociada al nivel de la batería del barco. Cuando el nivel de carga de la batería es más bajo que el especificado, la pantalla va a emitir una señal sonora y la indicación Boat VTG Low aparecerá en la pantalla.

Introduzca el nivel de carga de la batería que desee para activar la alarma.

### **Sensitive (Sensibilidad)**

La regulación de este parámetro actúa sobre la sensibilidad del ecosonda.

Cuando el agua es clara o que hay mucha profundidad, se aconseja aumentar la sensibilidad. Por el contrario, cuando el agua está turbia o agitada, es preferible disminuir la sensibilidad para reducir los ecos parasitarios.

### **Fish ID (Indicación peces)**

Esta función determina el modo de indicación de los ecos detectados.

Cuando esta función está activada, el ecosonda analiza los retornos de los ecos y diferencia los que son de peces de los que no son más que estructuras u objetos inertes. Por lo tanto, los ecos son retransmitidos en forma de pequeño icono de pez.

Es posible regular el nivel de sensibilidad de la función "Fish ID" con el fin de eliminar las señales más débiles y conservar únicamente las más fuertes.

Es importante comprender que el sonar no siempre puede hacer la diferencia entre un pez y un objeto flotante entre dos aguas. Por lo tanto, es posible que le muestre un pez cuando no lo hay.

Para analizar al máximo las capas de agua, recomendamos desactivar la función Fish ID y estudiar únicamente los retornos de ecos reales.

### **Magic Gray Line (Línea gris)**

El ecosonda ALF 100 posee una función muy interesante que le permitirá apreciar la densidad del fondo. Así, según la fuerza de la señal recibida, la imagen será constituida por pixels más claros o más oscuros. Con la configuración de base (ON), cuanto más fuerte sea la señal, más oscuros serán los pixels que representan la zona (indicación de fondo duro). Inversamente, señales débiles se traducirán por zonas de pixels claros (indicación de fondo blando)

Es posible invertir la interpretación de la señal marcando « INVERSED »

### **Noise filter (Filtro de ruidos)**

La función "Noise Filter" permite eliminar las señales parasitarias y obtener una imagen más nítida en la pantalla.

Según la amplitud de las perturbaciones cercanas (turbulencias, fuentes eléctricas o mecánicas) es posible regular el nivel del filtro.

## **• Problemas frecuentes**

Si tiene problemas con su aparato, le recomendamos que lea detenidamente este capítulo antes de contactar el servicio posventa.

### **No aparece nada en la pantalla**

Asegúrese que se ha respetado la polaridad de las pilas y también que estén suficientemente cargadas.

### **El ecosonda funciona pero no puede navegar por la pantalla o la imagen queda fija**

- Hay obstáculos entre el transmisor y el receptor que impiden la buena recepción de la señal
- El barco está situado más allá de la zona de cobertura de señal de radio. El alcance de ésta es de 350 metros máximo. Más allá de esta distancia, la señal puede ser inconsistente e incluso inexistente.

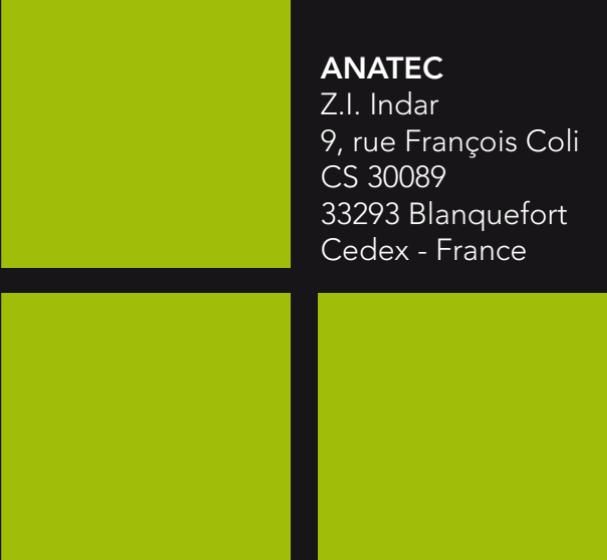
Tome nota que la señal de radio puede ser fuertemente alterada y disminuida por condiciones meteorológicas (lluvia, cielo cubierto con un elevado grado de humedad). En algunos casos, el alcance de la señal de transmisión puede no llegar más que a la mitad del máximo.

Para mejorar la transmisión, aconsejamos mantener el receptor inclinado hacia delante con la antena orientada hacia la superficie del agua.

- La señal interfiere con otros instrumentos que utilizan la misma frecuencia de transmisión (433Mhz).
- La profundidad es demasiado débil o demasiado importante. El aparato tiene una extensión de profundidad de 0,6m hasta 30 metros.

### **La imagen proporciona pocos detalles o, por el contrario, tiene parásitos**

- El ecosonda puede estar sucio, lo que impide un buen funcionamiento.
- La señal está perturbada por otros instrumentos que provocan un ruido electromagnético
- El agua está turbia o cargada de materias en suspensión.



**ANATEC**

Z.I. Indar

9, rue François Coli

CS 30089

33293 Blanquefort

Cedex - France